

Einladung zum Workshop mit Laborbesichtigung am 13. Mai 2009

→ **Roboter-Assistenten – Ein Geschäftsfeld für Handwerksbetriebe ? Neuartige Konzepte der Robotik: ASIMO und KUKA-Leichtbau**

Das verarbeitende Gewerbe benötigt insbesondere im Bereich der kleineren und mittleren Unternehmen hochentwickelte, jedoch günstige und einfach anwendbare Robotersysteme, -prozesse und -dienstleistungen. Mit einer neuen Generation von KMU-geeigneten Robotern entstehen hier aktuell neue Möglichkeiten für den Einsatz und neue Geschäftsfelder.

Der wichtigste Schlüssel zum erfolgreichen Einsatz von Robotersystemen für das Produktionsumfeld von KMUs ist die intensive Befassung mit den Anforderungen und Bedürfnissen der Endanwender. In dem Workshop soll einerseits diese Kundenperspektive beleuchtet werden. Andererseits geht es ebenso um die Chancen in der Zulieferkette und generell die Möglichkeiten für Zusammenarbeiten mit Forschungsinstituten wie dem CoR-Lab, z.B. bei Software-Projekten.

→ **PROGRAMM**

17:30 Begrüßung und Vorstellung CoR-Lab

Prof. Dr. Jochen Steil, Geschäftsführer CoR-Lab

anschließend: Laborbesichtigung

Forschungsplattformen: ASIMO und KUKA-Leichtbauroboter

18:30 Ergebnisse des SMERobot-Projektes / Kooperationsformen / Technologie-Transfer-Ring Handwerk NRW

Ref. Henning Horstbrink, Handwerkskammer OWL zu Bielefeld

18:45 Dienstleistungen in der Robotertechnik – Was wünschen unsere Kunden?

Ref. Frank Schröder Geschäftsführer, FSM GmbH & Co. KG, Kirchlengern

Diskussion und abschließender Imbiss

→ **ANMELDUNG**

Firma: _____

E-Mail: _____

Straße: _____

Person 1 Name: _____

PLZ / Ort: _____

Person 2 Name: _____

Telefon: _____

Termin: Mittwoch, den 13.05.2009

Ort: Universität Bielefeld

Zeit: 17:30 – ca. 20:00 Uhr

Bauteil V, Raum V2 - 121

Universitätsstr. 25

Teilnahmegebühr: kostenlos

33615 Bielefeld

ANMELDUNG - bitte bis zum 04.05.2009 - sowie weitere Infos bei:

Kontakt: Henning Horstbrink

eMail: henning.horstbrink@handwerk-owl.de

Telefon: 05 21/56 08-118

Telefax: 05 21/56 08-195